

г. Караганда, ул. Алиханова 37, офис 108  
г. Алматы, ул. Байтурсынова 85, блок Г,  
офис 11  
г. Астана, проспект Абая, 24/1, офис 47

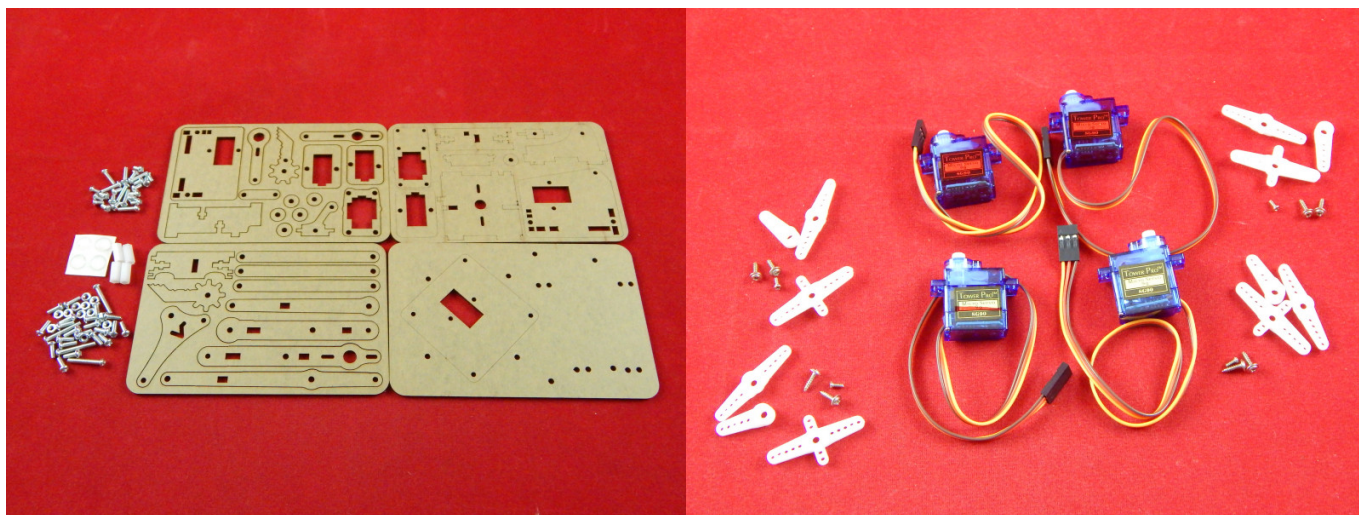
E-Mail: [support@radiomart.org](mailto:support@radiomart.org)



**Артикул: 17190**

**Цена в прайсе: 5610 тг.**

**Набор сделай сам, робот-манипулятор, базовый набор**



Робот «Манипулятор» — позволяет захватывать и переносить предметы мелкого и среднего размера, а наличие автономного источника питания позволит расположить его в том месте, где вы сами захотите!

### **Внимание!**

Данный набор является базовым и в него не входят следующие комплектующие:

- [Arduino UNO R3](#);
- Модуль двойного джойстика для Ардуино (PS2 JoyStick) или [Сенсорный шилд V5.0](#).

Данный набор включает комплект электрических и механических деталей, а так же руководство по сборке, которая будет полезна как тем, кто только начинает делать первые шаги в конструировании, так и тем, кто хочет расширить горизонт своих знаний и умений. Где каждый шарнир может управляться с помощью рулевого механизма SG90.

### **Схема подключения SG-90:**

- **Коричневый провод** - Земля ( Ground, подключается к пину GND на плате Arduino );
- **Красный провод** - Питание +5 V ( подключается к пину 5V на плате Arduino );
- **Желтый провод** - Сигнал управления ( подключается к цифровому пину Arduino ).

### **Основные технические характеристики:**

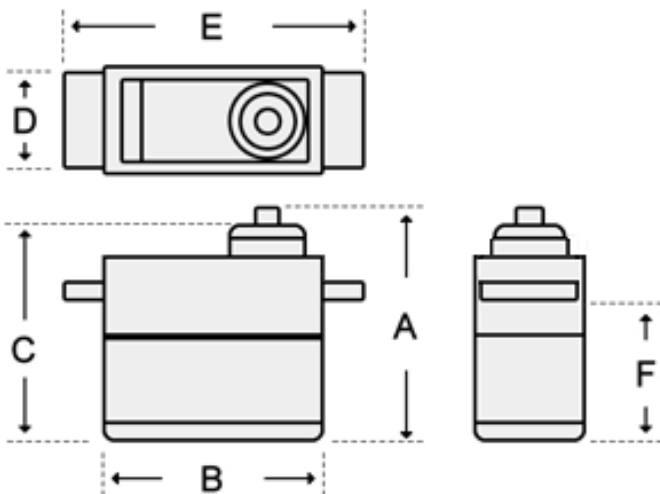
- Материал редуктора: Нейлон;

- Напряжение питания: 4.2 - 6 В;
- Усилие на валу: 1.2кг/см (4.8В); 1.6кг/см (6.0В);
- Время поворота на 60°: 0,3 сек;
- Мертвая ширина импульса: 2мс;
- Размер: Микро (22мм x 11.5мм x 27мм);
- Рабочая температура: от 0°С до +55°С;
- Длина кабеля: 23 см;
- Масса: 9г;
- Механика: Аналоговая;
- Угол поворота: 160°.

#### **Комплектация:**

- Сервопривод SG-90 9g - 4 шт;
- Пластиковые плечи для сервопривода (см. фото) - 12 шт;
- Винт для крепления(см. фото) - 12 шт.

#### **Размеры TowerPro SG90:**



#### **Видео инструкция по сборке:**

#### **Примечание.**

Видео на китайском языке.

#### **Собранный вид:**

